



Robomow RM 510 - der vollautomatische Rasenroboter Ideal für Rasenflächen bis zu 500 m²

MÄHT AUCH
HOHES GRAS!

✓ STÄRKER

Mäht und mulcht auch hohes Gras

Selbst bei saisonalem Erstschnitt und langem Urlaubsrasen ist kein zusätzlicher Rasenmäher notwendig.

Patentiertes Grasrecycling Mulch-System (5800 U/min)

Das Mulchmähwerk mit Hochgeschwindigkeits-Stahlmesser erzeugt feinste Graspartikel, die den Rasen mit natürlichen Nährstoffen versorgen. Dieser biologische Dünger schont die Natur und **spart Zeit und Geld.**

✓ SCHNELLER

Besonders kurze Mähzeiten

Dank der extra kurzen Mähzeit schafft der Robomow nicht nur einen gepflegten Rasen, sondern bietet Ihnen mehr Zeit für Ihre Familie und Haustiere.

✓ PRÄZISER

Mäht auch bei Mauern und Zäunen bis an den Rand

Das herausgesetzte Mähwerk **mäht 1 cm über die Räder hinaus.** Durch diesen einzigartigen Vorteil, den es nur bei Robomow gibt, entfällt zeitraubendes Nacharbeiten.

Perfekte Flächenabdeckung | 4 Einstiegsunkte

Ermöglicht ein perfektes Mähergebnis auch in verwinkelten Gärten.



- Mäht präzise bis an die Rasenkante
- kurze Mähzeiten
- Regensensor
- 4 Einstiegsunkte
- Ladestation

Zum RM 510
Video →



HIGHLIGHTS ROBOMOW RM 510



IHRE VORTEILE

✓ Fortgeschrittenes Wochenprogramm

Sie können frei wählen, wann der Robomow mit dem Mähen beginnt. Nach getaner Arbeit fährt er selbstständig zur Ladestation zurück.

✓ Silent Eco Modus

Dieser innovative Modus ermöglicht einen besonders leisen und sparsamen Betrieb des Robomows.

✓ Integrierter Regensensor

Der regenfeste und UV-beständige Robomow unterbricht das Mähen bei Regeneinbruch und fährt automatisch zur Ladestation zurück.

✓ Mähen in 3 zusätzlichen verbundenen Mähflächen

Verschiedene Mähzonen können mit schmalen Durchfahrten verbunden werden. Ideal für Flächen im Garten, die durch Wege oder andere Hindernisse getrennt sind.

✓ Mähen in separaten Mähflächen

Mit Hilfe eines optionalen Signalgeber ist einfaches Mähen in zwei zusätzlichen Zonen, die nicht miteinander verbunden sind, möglich.

